

# ELOSZTÓSZÁM-TÁBLÁZAT KÉSZÍTÉSE A GANZ—BOTKA FOGAZÁSHOZ

KOLONITS FERENC

[Beérkezett 1967. március 21-én]

Folytonos fogazattartományban számolva a GANZ—BOTKA-rendszer szerinti elosztó számokat, az egyetlen fogazat számításához képest egyszerűsítési lehetőségek adódnak. A dolgozat vizsgálja ezeket és ferde fogazat esetén gazdaságosabb táblázatszerkesztésre tesz javaslatot.

## Jelölések

(Az 1 index a kiskerékre, a 2 a nagykerékre utal)

|                                |  |
|--------------------------------|--|
| $A, E$                         | a kapcsolószakasz kezdő- és végpontja;                             |
| $u$                            | a fogsávviszony ( $z_2/z_1$ );                                     |
| $r_f$                          | a fejkörsugár;   |
| $r_a$                          | az alapkörsugár;   |
| $r_g$                          | a gördülőkörsugár;   |
| $\alpha_g$                     | a kapcsolószög;  |
| $\alpha_0$                     | a szerszám-kapcsolószög;   |
| $\alpha_h$                     | a homlokkapcsolószög;  |
| $\beta$                        | a fogferdeség;   |
| $a$                            | a tengelytávolság;   |
| $h_k$                          | az elméleti közös fogmagasság;                                     |
| $z$                            | a fogsávösszeg;  |
| $X$                            | $= \sqrt{r_f^2 - r_a^2} (a \sin \alpha_g)$ ;                       |
| $A(\alpha_0; \alpha_g; \beta)$ | } rövid jelölés az $a$ , ill. a $h_k$ kifejezésében $z$ szorzóira; |
| $B(\alpha_0; \alpha_g; \beta)$ |  |
| $C = 1 \pm h_k/a$              | értéke $X_{1,2}$ -vel, $\alpha_g$ -vel és $u$ -val kifejezve;      |
| $q_2$                          | elosztószám.   |

A  $q_2$  elosztószám ferde fogazatnál a  $\beta$  fogferdeség, valamint a  $z$  fogsávösszeg,  $\alpha_g$  kapcsolószög és  $u$  fogsávviszony függvénye: meghatározásához  $r_{f1,2}$ -re a következő egyenletrendszert kell megoldanunk:

$$r_{f1} + r_{f2} = a + h_k, \quad (1a)$$

és

$$\frac{\sqrt{r_{f2}^2 - r_{a2}^2}}{a \sin \alpha_g - \sqrt{r_{f2}^2 - r_{a2}^2}} = u^2 \frac{\sqrt{r_{f1}^2 - r_{a1}^2}}{a \sin \alpha_g - \sqrt{r_{f1}^2 - r_{a1}^2}}. \quad (1b)$$

Átalakítás és rendezés után nyolcadfokú algebrai egyenletre jutunk, melyet előírt pontossággal csupán numerikusan, sorozatos közelítésekkel tudunk megoldani [1].

Kérdés, hogy ha nem egy fogazatot kell számítanunk, hanem a teljes fogazattartományt kívánjuk feltérképezni, nem rendezhetjük-e el célszerűbben a számítási munkát?

Vezessük be az

$$X_i = \frac{\sqrt{r_{fi}^2 - r_{ai}^2}}{a \sin \alpha_g} \quad (i = 1, 2) \quad (2)$$

új változókat. Az (1) rendszer a következő alakú:

$$\frac{X_2}{1 - X_2} = \frac{X_1}{1 - X_1} u^2, \quad (3a)$$

$$\sqrt{X_1^2 a^2 \sin^2 \alpha_g + r_{a1}^2} + \sqrt{X_2^2 a^2 \sin^2 \alpha_g + r_{a2}^2} = a + h_k. \quad (3b)$$

Vegyük figyelembe viszont, hogy (1. pl. [3]) modulfajlagosan

$$a = z \frac{\cos \alpha_h}{2 \cos \beta \cos \alpha_g} = z A(\alpha_0; \alpha_g; \beta), \quad (4a)$$

$$h_k = 2 \cdot z \left( \frac{1}{2 \cos \beta} - A + \frac{\text{inv } \alpha_g - \text{inv } \alpha_h}{2 \tan \alpha_0} \right) = 2 \cdot z B(\alpha_0, \alpha_g, \beta) \quad (4b)$$

(3b)-t  $a$ -val végigosztva megfelelő átalakítások után ( $A$  és  $B$  argumentumait rövideg kedvéért elhagyva):

$$\sin \alpha_g \left[ \sqrt{X_1^2 + \frac{1}{[(u+1) \tan \alpha_g]^2}} + \sqrt{X_2^2 + \frac{u^2}{[(u+1) \tan \alpha_g]^2}} \right] = 1 + \frac{h_k}{a}$$

A bal oldalt jelöljük  $C$ -vel és helyettesítsük be a (4) alatti formulákat:

$$C = 1 + \frac{2 - Bz}{zA} = 1 - \frac{B}{A} + \frac{2}{zA},$$

$$z = \frac{2}{A(C-1) + B}. \quad (5)$$

Vizsgáljuk meg, mit tehetünk, ha rögzített  $\alpha_g$ ,  $u$  és  $\beta$  mellett  $z$  értékek sorozatára kívánjuk az elosztószámot meghatározni.

Ha felvesszük  $X_1$ -et, a (3a)-ból meghatározhatjuk  $X_2$ -t.  $A$  és  $B$  értékek a fentebb rögzített alapadatok mellett állandók, így  $X_{1,2}$  birtokában kiszámítva  $C$ -t, az (5)-ből megkapjuk a fogszámösszeget.  $X_2$  (2) definiáló egyenletéből megkapjuk  $r_{f2}$ -t; innen

$$q_2 = \frac{r_{f2} - r_{g2}}{h_k}$$

Ez az eljárás részben „fordítva” oldja meg az (1) egyenletet: felvesz egy közbülső részeredményt, amiből visszaszámol a kiinduló adatokra; mindezekből meghatározza a keresett értéket.

Hogyan vegyük fel azonban  $X_1$ -et? Alakítsuk át (3a)-t és határozzuk meg  $dx_2/dx_1$ -et:

$$\begin{aligned} \frac{1}{X_2} - 1 &= \frac{1}{u^2} \left( \frac{1}{X_1} - 1 \right), \\ -\frac{1}{X_2^2} dX_2 &= -\frac{1}{u^2} \frac{1}{X_1^2} dX_1; \\ \frac{dX_2}{dX_1} &= \frac{1}{u^2} \left( \frac{X_2}{X_1} \right)^2 > 0. \end{aligned} \tag{7}$$

Tehát, ha a felvett  $X_1$ -et növeljük,  $X_2$  is nő.  $C$  definíciójából nyilvánvaló, hogy növekvő  $X_{1,2}$ -vel nő, (5)-ből pedig következik, hogy ez esetben  $z$  csökken. Valamennyi változás szigorúan monoton.

Ha az előbbieken rögzített  $\alpha_g$ ,  $u$  és  $\beta$  mellett a számba jöhető legnagyobb és legkisebb fogszámösszegre valamilyen módszerrel meghatározzuk az elosztószámot és így  $X_1$ -et, ezen  $X_1$ -ek a lehetséges legkisebb és legnagyobb értékek lesznek, közbülső értékek monoton változnak.

Az adott tartományban előírt pontossággal lineárisan interpolálható  $z - q_2$  táblázatot kell előállítanunk. Felvesszük  $z$  kívánt értéksorát, ami várhatóan elég sűrű az interpolációhoz — ez a nagy fogszámösszegek felé ritkább [2].

Ha egy görbe lineárisan interpolálható, az érintő jól simul a görbéhez, a vizsgálatok során jó pontossággal alkalmazható a „véges növekmények tétele”. Határozzuk meg  $dz/dX_1$ -et. Az (5)-ből

$$\frac{dz}{dX_1} = -\frac{2A}{[A(C-1) + B]^2} \frac{dC}{dX_1} = -\frac{A}{2} z^2 \frac{dC}{dX_1},$$

és a  $C$  definíciós egyenletéből az  $1/[(u+1)\tan\alpha_g] = t$  jelöléssel:

$$\frac{dC}{dX_1} = \sin\alpha_g \left[ X_1/\sqrt{X_1^2 + t^2} + X_2 \left( \frac{dX_2}{dX_1} \right) / \sqrt{X_2^2 + u^2 t^2} \right].$$

Behelyettesítve (7)-ből, és figyelembe véve, hogy

$$\frac{dz}{dX_1} = \frac{dz}{dC} \frac{dC}{dX_1},$$

kapjuk, hogy

$$\frac{dz}{dX_1} = -\frac{A}{2} z^2 \left( \frac{X_1}{\sqrt{X_1^2 + t^2}} + \frac{1}{u^2 X^2} \frac{X_2^3}{\sqrt{X_2^2 + u^2 t^2}} \right) \sin\alpha_g. \tag{8}$$

Ha egy konkrét fogazatot számolunk,  $dz/dX_1$  meghatározása nem jelent sok többletmunkát, hiszen a kifejezés legtöbb „építőkövét”  $C$  számításánál már meghatároztuk.

Kiindulunk a tartomány egyik végétől, pl. a legnagyobb  $z_0$  fogszámszösszegeből, melyhez numerikusan meghatároztuk a — legkisebb —  $X_{10}$  értékét. Számítsuk ki a soron következő  $z_1$  fogszámszösszeghez tartozó fogazatot.

Nyilván  $dz/dX_1 = 1/(dX_1/dz)$ . Ha felvesszünk

$$X_{11} = X_{10} + (dX_1/dz)(Z_1 - z_0)$$

$X_1$  értéket, és ezzel  $z'_1$  értéket számolunk, ez a véges növekmények tétele értelmében igen közel esik  $z_1$ -hez. A  $z_1$ -hez tartozó  $X_1$  értéket, vagy a kiinduló és a most számolt pontra végzett lineáris interpolációval, vagy  $dX_1/dz$  helyi kiszámításával és

$$X_1 = X_{11} + (dX_1/dz)(Z_1 - z'_1)$$

formulával határozzuk meg. Az így kapott  $X_1$  már valószínűen elég pontos megoldása lesz a feladatnak. Ha nem vagyunk elégedettek az eredménnyel, úgy ezt egy iterációs számítás (amelyet a határponton végeztünk) kezdő értékének tekinthetjük. Mivel a közelítés igen jó, sokkal kevesebb lépésre lesz szükség, mintha pl.  $q_2 = 0,5$ -től indítottuk volna az iterációt.

Ily módon lépésről-lépésre végigszámolhatjuk a teljes szóba jöhető tartományt. Mindössze egy — a kezdeti — fogazatot kell minden támpont nélkül, egyedileg számítani.

Az elvi alapok változatlanul hagyásával másféle lebonyolítási formát is választhatunk.

Ha a fentebbi módszernél a sorra következő  $z$ -re „véges növekmények tételével” kapott közelítő érték és a kiindulási érték alapján a pontos  $z$ -hez tartozó  $X_1$  értéket lineáris interpolációval kívánjuk számolni, javíthatunk azzal, hogy a közelítő  $z$ -hez tartozó  $X_1$  környékén a szándékolt  $z$ -javításnak megfelelő irányban felvesszünk néhány  $X_1$ -et, számoljuk a hozzájuk tartozó  $z$ -ket, és a legjobban közelítő értékek közt interpolálunk.

Ha „véges növekmények tételével” túlmegyünk a szándékolt  $z$ -n, igen valószínű, hogy ismételt alkalmazásával visszakerülünk a kiindulási oldalra (a számított szakaszban sima függvényt feltételezve). Ekkor a kétoldali közelítés között interpolálhatunk. Ha viszont a közelítéssel nem érjük el a szándékolt  $z$ -t, analóg módon végül is extrapolációt alkalmazhatunk (ez azonban kevésbé megbízható).

Nem szükséges okvetlenül arra törekednünk, hogy a felvett  $X_1$ -ekből számolt  $z$ -k jól közelítsék a szándékolt értékeket. Eljárhatunk úgy is, hogy a kiinduló  $z - X_1$ -től kezdve  $\Delta X_1$  (esetleg menetközben változó) lépésként kiszámítjuk  $z$ -t, amíg a szóba jöhető másik  $z$ -határt át nem lépjük. Az így

keletkező  $z - X_1$  táblázatból interpolálhatunk a keresett  $z$ -kre; ha túl nagy  $\Delta X_1$ -et vettünk, a kérdéses helyek környékén sűrűthetjük a beosztást, hogy a kívánt pontosságot elérjük.

E módszerek közül a probléma konkrét számítási vizsgálata alapján választhatunk; esetleg alkalmas kombinációjukból alakíthatjuk ki a legmegfelelőbb eljárást.

Számolni kell a lehetőséggel, hogy bizonyos fogszámösszegeknél kerek fogszámokkal csak megközelíteni lehet a számítani kívánt előírt fogszámviszonyt. Mivel ez a közelítés általában elég jó, az előírt fogszámviszony melletti eredményeket a ténylegesre végzett iteráció kezdő értékének tekinthetjük. Ha azonban tekintetbe vesszük, hogy ([1] deriválásából) a többi független változót állandónak véve,

$$\frac{dX_1}{du} = \frac{\frac{t^2}{\sqrt{X_1^2 + t^2}} + \frac{t^2 \dots ut - 2 X_2^3 u^3 X_1}{\sqrt{X_2^2 + u^2 t^2}}}{\frac{X_1}{\sqrt{X_1^2 + t^2}} + \frac{1}{u^2 X_1^2} \frac{X_2^3}{\sqrt{X_2^2 + u^2 t^2}}}$$

úgy számolhatunk a véges növekmények tételével is. E kifejezés „építőkövei” is kiadódnak a részletszámítások során.

A kezdeti értékek ( $z_{\max} - X_{1,\max}$ ) számítását is lehet célszerűbben elrendezni. Így például rögzített  $\alpha_g$  mellett különböző  $u$ -kra a szóba jöhető maximális fogszám legyen ugyanaz. Ez esetben nem számolunk egyedileg valamennyi  $u$ -nál, hanem — nem túl nagy lépésként — vizsgálunk egyet-egyet és a közbeesőkre lineárisan interpolálunk. Mivel különböző  $\alpha_g$ -nél ugyanazokra a módosításokra kell a vizsgálatot elvégezni, az előbb említett lépéskénti  $u$ -kat se minden  $\alpha_g$ -re számoljuk ki. Képletesen szólva: az  $u - \alpha_g$  síkot a maximális fogszám és rögzített fogferdeség mellett „leborítjuk egy nem túl nagy lyukbőségű hálóval”, a csomópontokon számolunk, a többit interpoláljuk és az interpolált értékből kiindulva iterálunk. Ha bizonyos ( $u - \alpha_g$ ) párok más maximális fogszámtól kezdve jutnak gyakorlati szerephez, és ezeknek tartománya elég nagy, úgy az előbb mondottakat értelemszerűen itt is alkalmazhatjuk. Ha ezeknek maximális fogszáma nem sokkal kisebb, mint az abszolút maximum, némi felesleges munka árán egyszerűsíthetünk azzal, hogy ezeket is az abszolút maximumtól számoljuk. Esetleg a  $z$ -tartomány belsejében is berendezhetünk „indító szinteket” egy bizonyos (abszolút maximumnál sokkal kisebb) fogszámösszeg és attól kisebb  $z$ -től számítandó fogazatoknak. Végül elvben kiterjeszthetjük ezt a gondolatmenetet  $\beta$ -ra is. Hogy e módszereket milyen kombinációban alkalmazzuk, azt a gyakorlati táblázatszerkesztés igényei döntenek el.

## IRODALOM

1. KOLONITS F.: Fogazathelyesbítés számítása iterációval. *MTA VI. Oszt. Közleményei* 35 (1965); 83, valamint az ott idézett irodalom.
2. BOTKA I.: Profil kiválasztási táblázat, 2. kiadás. Szerző kiadása, Budapest 1961.
3. VÖRÖS I.: Gépelemek, III. Fogaskerekek; 3. kiadás. Tankönyvkiadó, Budapest 1961.